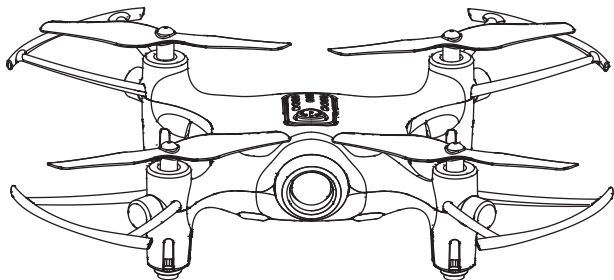


X20

四通道气压悬停定高遥控四轴飞行器



使用说明手册

执行标准：GB/T26701-2011

包装说明

产品包装配备以下物品：

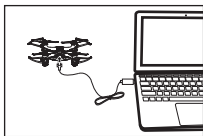
- 飞行器
- 遥控器
- 说明书
- 风叶x4
- USB充电线



安全守则

1. 请将飞行器较小零部件放置于小孩不能触及的地方，避免发生意外。
2. 本飞行器动力十足，首次飞翔时应慢慢推高遥控器左手变速操纵杆，避免飞行器急速上升而导致碰撞损坏。
3. 飞行结束后，应先关闭遥控器电源，再走近飞行器关闭飞行器电源。
4. 切勿将电池放在高温、受热的地方（如火中或电热装置附近）。
5. 注意飞行器飞行时与使用者或其他人保持2-3米的距离，避免飞行器飞行降落时撞向他人的头部、脸部或身体等。
6. 儿童操控飞行器时应由成年人在旁指导并确保飞行器控制在操纵者（或指导者）的视线范围内，方便控制。
7. 非充电电池不可充电，安装或更换电池时请注意极性；不可混用新旧或不同类型的电池。
8. 不使用时应关闭遥控器及飞行器电源，并取出遥控器内的电池。
9. 电源端子不得短路。
10. 超过10天不使用电池时，请将电池放至40%-50%电量存放（即充满电后飞行至总飞行时间的一半），可延长电池的使用寿命。
11. 请与高速旋转的螺旋桨保持安全距离，以免发生绞伤，割伤危险。
12. 为保证航空无线电台（站）电磁环境的要求，禁止在以机场跑道中心点为圆点，半径5000m的区域内使用各类遥控器，在国家有关部门发布无线电管制命令的期间，应按要求停止使用模型遥控器。
13. 模型只能使用推荐的变压器；变压器不是模型；可用液体清洗的模型清洁前应与变压器或充电器断开；定期检查变压器的电线，插头，外壳和其他部件是否损坏，发现损坏时应停止使用，直至修复完好。
14. 包装或说明书中含有重要信息，应保留。
15. 激光辐射，勿直视光束。

飞行器充电方法



将飞行器充电口与USB对接后，再将USB端口与电脑连接（充电时飞行器充电口下方灯亮，充满时灯灭或灯闪，充电完成时间小于70分钟）。

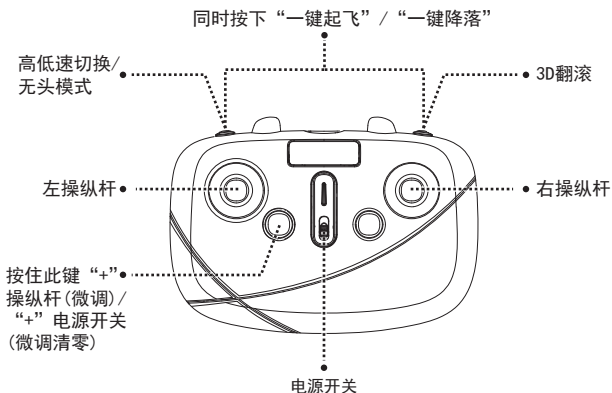
充电时间小于70分钟，在悬停飞行情况下时间大于5分钟！

充电时注意以下事项：

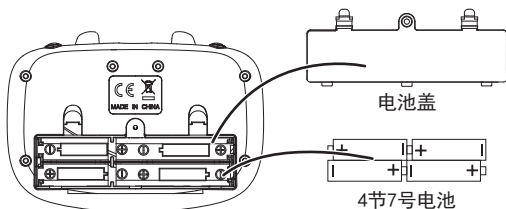
- 切勿把带电电池放在高温受热的地方，如明火或电热装置，否则会发生损坏或爆炸。
- 切勿把电池浸入水中，电池应存放在干燥的地方。
- 切勿分解电池。
- 充电时人员切勿离开。

了解你的遥控器

遥控器按键功能介绍：



遥控器安装电池：



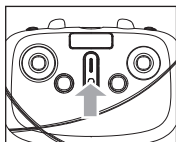
1. 电池的安裝方法：打开遥控器背面的电池盖，依照电池箱的电极指示正确地放入4节7号碱性电池（电池须另购）。



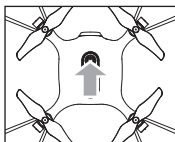
1. 装电池时必须认准正负极与电池盒正负极，切不能装反。
2. 请勿混合使用新旧电池。
3. 请勿混合使用不同种类的电池。

飞行器准备飞行及关闭

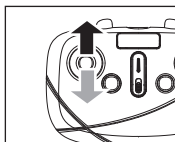
一. 预备飞行



①打开遥控器电源开关。

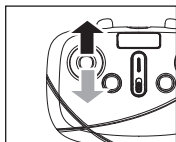


②按住机身顶部的电源开关1-2秒，使飞行器处于“ON”状态。



③将左操纵杆（油门）推到最高点再复位到最低点，飞行器上的指示灯由快闪变成常亮时，此时飞行器进入预备飞行状态。

二. 启动飞行器



方法一：

将左操纵杆（油门）推至最高点再复位回中心后，飞行器风叶缓慢旋转。



方法二：

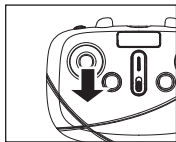
将左右操纵杆向内打“内八字”1秒后，飞行器风叶缓慢旋转。



方法三：

当飞行器处于静止状态，同时按下遥控器顶部的两个按钮，飞行器风叶缓慢旋转后，自动上升到一定高度。

三. 关闭飞行器



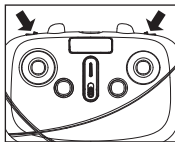
方法一：

将左操纵杆（油门）推至最低处2-3秒后，即可关闭飞行器。



方法二：

将左右操纵杆向内打“内八字”1秒后，即可关闭飞行器。



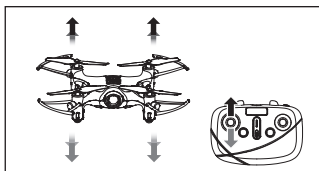
方法三：

当飞行器处于飞行状态，同时按下遥控器顶部的两个按钮，飞行器缓慢下降到地面，飞行器风叶停止旋转。

飞行器控制示意图

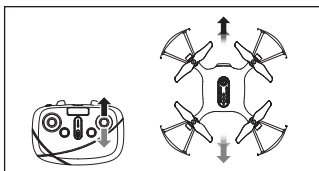
操作方向

上升、下降控制



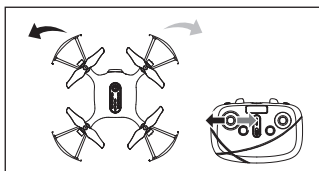
当左操纵杆（油门）向上或向下推，飞行器相应的上升/下降。

前进、后退控制



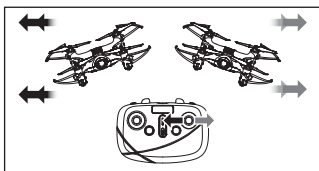
当右操纵杆（方向）向上或向下推，飞行器相应的前进/后退。

左转、右转控制



当左操纵杆（油门）向左或向右推，飞行器相应的左转/右转。

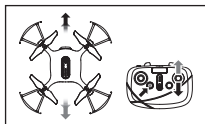
左侧飞，右侧飞控制



当右操纵杆（方向）向左或向右推，飞行器相应的向左侧飞或向右侧飞。

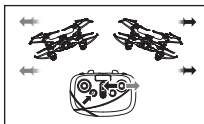
微调操作

前进、后退微调控制



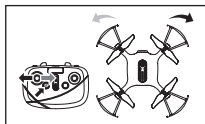
飞行器在空中悬停的情况下，飞行器出现自动向前/向后飞行时，可按住A键同时推动右操纵杆向后/向前方向进行调整，直至飞行器稳定后即可松开。

左、右侧飞微调控制



飞行器在空中悬停的情况下，飞行器出现自动向左/向右侧飞飞行时，可按住A键同时推动右操纵杆向右/向左方向进行调整，直至飞行器稳定后即可松开。

左、右转向微调控制

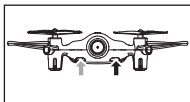


飞行器在空中悬停的情况下，飞行器出现自动向左/向右转向飞行时，可按住A键同时推动左操纵杆向右/向左方向进行调整，直至飞行器稳定后即可松开。

功能介绍

一. 低压保护:

当飞行器底部的四个指示灯开始闪烁时, 表示飞行器电量不足, 此时请马上控制飞行器返航。



二. 水平校正功能:

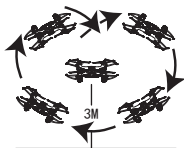
将飞行器放置在水平面上同时将遥控器的左右推杆同时推至右下角大约2-3秒后, 飞行器上的指示灯常亮变成快速闪亮, 再过2-3秒后又变成常亮状态, 表示校正成功。



三. 3D翻滚功能:

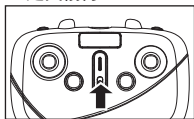
当基本动作都很熟练后就可以玩一些惊险的翻滚动作, 将四轴飞行器飞到3米以上的高度后。按住遥控器右上角的(翻滚按键)同时将右操纵杆向前/后/左/右推至最高处, 飞行器能实现向前/后/左/右翻滚功能。

注: 当电池充满电时, 翻滚效果最佳。

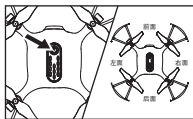


四. 无头功能

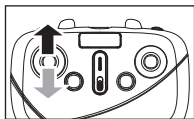
1. 定义前方:



①打开遥控器电源开关。



②按下飞行器上的电源开关, 直到开启, 调整飞行器机头所指方向为无头状态下的正方向。



③将遥控器的左操纵杆(油门)推至最高处后再拉回最低处, 当遥控器长鸣一声表示对频和定义前方向功能已完成。

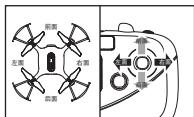
2. 定义正方向功能校正:



当飞行器在无头状态下碰撞后, 如发现定头方向出现偏差, 只需将飞行器重新摆正方向后, 将遥控器的左右操作杆同时拨到左下方, 当飞行器上的指示灯慢闪3秒后长亮表示校正完成。



①当飞行器对完频后, 飞行器默认为普通模式, 此时飞行器上的指示灯为长亮状态, 当长按住无头模式按键2秒后, 遥控器发出“滴滴滴...”声响表示进入无头状态, 再长按2秒听到“滴”长声响为退出无头状态。(无头模式下时, 飞行器上的四个指示灯为慢闪, 4秒内闪1下)



②在无头状态下, 操控者无需去辨认飞行器机头位置, 只需根据遥控器的操作杆方向来控制飞行器。

配件（选购）

下列是可供选择的配件，为方便客户选购，特出每个部件。配件可通过当地的经销商购买，购买时请注明颜色。



主体(白色)



主体(黑色)



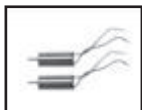
正/反转风叶
(白色)



保护架(白色)



正转电机



反转电机



镜头盖(红色)



镜头盖(银色)



电镀件(红色)



电镀件(银色)



上装饰件(白色)



上装饰件(黑色)



主体固定件(红色)



主体固定件(银色)



接收板



前/后灯罩



USB充电线

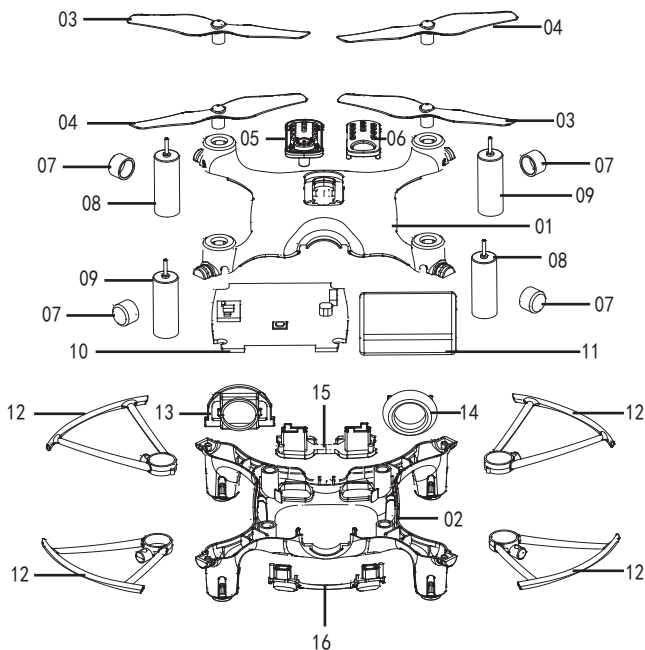


电池



遥控器

产品明图细解



编号	产品名称	数量	编号	产品名称	数量	编号	产品名称	数量
01	上主体	1	07	主体固定件	4	13	装饰固定件	1
02	下主体	1	08	正转电机	2	14	镜头盖	1
03	正转主风叶	2	09	反转电机	2	15	后灯罩	1
04	反转主风叶	2	10	接收板	1	16	前灯罩	1
05	电镀件	1	11	电池	1			
06	上装饰件	1	12	保护架	4			

检修程序

问题	原因	解决方法
飞行器 没有反应	<ol style="list-style-type: none"> 1. 飞行器进入低压保护。 2. 遥控器电量不足，电源指示灯会闪烁。 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 对飞行器进行充电。 2. 更换遥控器电池。
飞行器 飞行反应 不灵敏	<ol style="list-style-type: none"> 1. 遥控器电量不足。 2. 有相同频率的遥控器在发射干扰。 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 更换电池。 2. 换一个没有相同频率发射干扰的地方。
悬停时往 一边侧飞	<ol style="list-style-type: none"> 1. 没有水平校正。 2. 遥控器微调键清零。 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 重新水平校正，详见第6页第二点（水平校正功能）。 2. 微调键清零详见第3页（遥控器功能介绍）功能校正。
无头状态下 正前方偏向	<ol style="list-style-type: none"> 1. 多次碰撞造成头偏。 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 重新定义前方向，详见第6页第四点（无头功能）。
定高不稳/ 上下窜动	<ol style="list-style-type: none"> 1. 没有水平校正。 2. 恶劣天气条件下气压不稳。 3. 剧烈碰撞造成陀螺仪数据紊乱。 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 重新水平校正，详见第6页第二点（水平校正功能）。 2. 尽量避免在此天气飞行。 3. 重新水平校正，详见第6页第二点（水平校正功能）。

广东司马航模实业有限公司

SYMA MODEL AIRCRAFT INDUSTRIAL CO.LTD

地址：广东省汕头市澄海区莱美工业区兴业二路西侧与兴业路北侧交汇处

销售电话：0754-86980668 售后电话：0754-86395095

传真：0754-86395098 邮编：515800

网址：www.symatoys.net

E-mail：syma@symatoys.com

本公司拥有此说明书最终解释权